

$$\boxed{1} \quad V = M(3, \mathbb{R}), \quad U = A(3, \mathbb{R})$$

a) Trovare una base di U

b) Estendere a base di V

c) Trovare un complementare W di U . Indicare le equazioni cartesiane. Bonus) Chi è W ?

Soluzione

a) Troviamo $\dim U$. Sappiamo che una matrice antisimmetrica A è t.c. $A^t = -A$, e dunque ha una scrittura come $A = \begin{pmatrix} 0 & a & b \\ -a & 0 & c \\ -b & -c & 0 \end{pmatrix}$, per certi $a, b, c \in \mathbb{R}$.

Pertanto, $\dim U = 3$ (coincide con il numero dei gradi di libertà; si può vedere anche con un isomorfismo non canonico, $A \leftrightarrow wx -$ per un certo $w \in \mathbb{R}^3$; mi pare che sia $w = \begin{pmatrix} -c \\ b \\ -a \end{pmatrix}$). Pertanto, una base è

$$\underbrace{\{E_{12} - E_{21}, E_{13} - E_{31}, E_{23} - E_{32}\}}_B \text{ con } (E_{ij})_{(h,k)} = \begin{cases} 1 & h=i, k=j \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

b) Basta prendere la base di V data da

$$B \cup \{E_{11}, E_{21}, E_{22}, E_{31}, E_{32}, E_{33}\}$$

c) Il complementare è $W = \text{Span}\{E_{11}, E_{21}, E_{22}, E_{31}, E_{32}, E_{33}\}$.

Le sue equazioni cartesiane (vedere W come nucleo di una mappa lineare)

$$\text{sono } \begin{cases} a_{12} - a_{21} = 0 \\ a_{23} - a_{32} = 0 \\ a_{13} - a_{31} = 0 \end{cases}$$

BONUS) Chi è W ?

$$W = S(3, \mathbb{R}), \text{ verificare!}$$

Soluzione alternativa Basta notare che, date $A \in M(3, \mathbb{R})$, vale

$$A = \frac{A+A^t}{2} + \frac{A-A^t}{2}, \text{ e che la prima \u00e9 simmetrica, la seconda antisimmetrica, e la scrittura \u00e9 unica.}$$

A questo punto, $M(3, \mathbb{R}) = S(3, \mathbb{R}) \oplus A(3, \mathbb{R})$, e tutto segue facilmente.

2 Consideriamo i sottospazi di \mathbb{R}^4 dati da $U = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$,
 $W = \left\{ \underline{x} \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - 2x_3 = 0, x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \right\}$.

a) Trovare una base per $U \cap W$

b) Trovare una base per $U + W$.

Soluzione

a) Scriviamo innanzitutto una base di W . Delle equazioni certamente, che sono 2 ed indipendenti, sappiamo che $\dim W = 2$. Una base possibile

$$\text{\u00e9 } \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \right\}; \text{ questi sono chiaramente indipendenti e generano.}$$

$w_1 \qquad w_2$

Osserviamo che $U \neq W$, dato che $u_2 \notin W$; da questo segue che $\dim(U \cap W) \leq 1$. Dato che $u_1 - u_2 \in W$ (rispetto le equazioni che definiscono W), $U \cap W = \text{span}(u_1 - u_2)$.

b) Troviamo prima di tutto la dimensione di $U + W$, usando la formula di Grassmann: $\dim(U + W) = \dim U + \dim W - \dim(U \cap W)$

Questo ci dice che $\dim(U + W) = 3$.

Per trovare una base della somma di due sottospazi, in genere si può procedere in due modi:

- Prendiamo una base di $U \cap W$, e la estendiamo prima a U e poi a W
- Mettiamo i quattro vettori in una matrice, e con delle mosse di Gauss sulle colonne cerchiamo chi è l'impostore dipendente dagli altri.



Visto che abbiamo già delle basi per U e W , usiamo il primo metodo: $\{u_1 - u_2, u_2, w_2\}$ è la base cercata, dato che la matrice

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ -4 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \quad \text{ha rango 3 (verificare con Gauss)}$$

3 $A \in M(3, \mathbb{R})$ t.c. $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Consideriamo la mappa lineare $\alpha: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\alpha(x) = Ax$.

Mostrare che $\text{Ker}(\alpha) = \text{span}(e_1)$.

Soluzione

Osserviamo innanzitutto che $e_2 \notin \text{Ker}(\alpha)$. Se $e_1 \notin \text{Ker}(\alpha)$, dovremmo avere $A(e_1) \neq 0$; ma $A(e_1) = A(A^2(e_2)) = A^2(A(e_2)) = \mu e_1$ per un certo $\mu \neq 0$. $A(\mu e_1) = \mu(A(e_1)) = \mu^2 e_1$, e $A(\mu e_1) = A^2(e_1) = 0 \Rightarrow \mu = 0$, assurdo. Dunque, $\text{span}(e_1) \subseteq \text{Ker}(\alpha)$. Osserviamo ora che $\text{span}(e_1) \subseteq \text{Ker}(\alpha) \subseteq \text{Ker}(\alpha \circ \alpha) = \text{span}(e_1, e_3)$; se $e_3 \in \text{Ker}(\alpha)$,

A dovrebbe essere della forma

$$A = \begin{pmatrix} 0 & a & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & c & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow A^2 = \begin{pmatrix} 0 & ab & 0 \\ 0 & b^2 & 0 \\ 0 & bc & 0 \end{pmatrix}$$

e dunque dovremmo avere $b=0 \Rightarrow A^2=0, (\frac{1}{4})$.

4 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & -1 & 7 \\ 1 & 1 & 4 & 2 & 8 \end{pmatrix}$ $a: \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$
 $\underline{x} \mapsto Ax$

a) Trovare una base per $\text{Ker}(a)$.

b) Trovare una base e delle equazioni cartesiane per $\text{Im}(a)$.

Soluzione

a) Facendo delle mosse di Gauss sulle colonne, si trova che $\text{rk } A = 4$

$-5A^{(1)} + 11A^{(2)} - 6A^{(3)} + A^{(4)} - 2A^{(5)} = \underline{0}$, e dunque, usando che $A^{(i)} = Ae_i$,

il vettore $\begin{pmatrix} -5 \\ 11 \\ -6 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ è un generatore di $\text{Ker}(a)$. (Si usa la formula delle dimensioni per dire che $\dim(\text{Ker}(a)) = 1$).

b) Per trovare una base di $\text{Im}(a)$, basta prendere un complementare di $\text{Ker}(a)$ in \mathbb{R}^5 , estrarne una base e prendere l'immagine secondo a delle basi trovate, verificando che i vettori trovati restino indipendenti.

Per esempio, scegliamo $\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$; questi quattro vettori sono indipendenti;

e $\mathbb{R}^5 = \text{Span}(e_1, e_2, e_3, e_4) \oplus \text{Ker}(a)$. Allora, una base di $\text{Im}(a)$ è

$\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$ (Verificare usando Gauss che i 4 vettori sono indipendenti)